

## Внутренняя геометрия грассманова многообразия псевдоевклидова пространства

М.А. Гургенидзе, П.Г. Стеганцева

*Запорожский национальный университет  
Украина*

Изучается совокупность неизотропных плоскостей псевдоевклидова пространства индекса 1. Введена гладкая структура, определена метрика, найден вид метрики в локальных координатах, получены выражения для символов Кристоффеля первого и второго рода и уравнения геодезических линий.

*2000 Mathematics Subject Classification 58A05.*

Изучение внутренней геометрии многообразия начинается с введения метрики. В случае погруженного многообразия метрика на нем индуцируется метрикой объемлющего пространства. Внутренняя геометрия грассманова многообразия  $G(l, n)$   $l$ -плоскостей в евклидовом  $n$ -пространстве хорошо изучена. В работе К.Лейхтвейса [7] найдены все римановы метрики многообразия  $G(l, n)$ , инвариантные относительно группы движений евклидова  $n$ -пространства. В [8] Ю.Вонг определил метрику на  $G(l, n)$  как сумму квадратов  $l$  стационарных углов между двумя бесконечно близкими  $l$ -плоскостями и сформулировал теорему о виде этой метрики в локальных координатах. Там же методами вариационного исчисления получены уравнения геодезических линий многообразия  $G(l, n)$  и изучены замкнутые геодезические. Основные результаты исследования стандартных грассмановых многообразий можно найти в обзорной статье А.А.Борисенко, Ю.А.Николаевского [2]. В монографии [1] Ю.А.Аминова исследовано подмногообразие многообразия  $G(l, n)$  - грассманов образ поверхности.

Со второй половины XX века растет интерес к дифференциальной геометрии грассмановых многообразий  $l$ -плоскостей псевдоевклидова пространства. И.Маазикас в [4] доказал существование инвариантной метрики грассманова многообразия  $l$ -плоскостей индекса  $k$  в псевдоевклидовом  $n$ -пространстве индекса  $m$ , показал, что эта метрика превращает грассманово многообразие в пространство Эйнштейна постоянной скалярной кривизны при всех допустимых значениях  $k$  и  $m$ .

В данной статье изучается грасманово многообразие неизотропных  $l$ -плоскостей, погруженное в псевдоевклидово  $n$ -пространство индекса 1. Целью статьи является получение явного вида метрики этого многообразия в локальных координатах.

### 1. Гладкая структура и метрика во множестве плоскостей

Евклидовым  $n$ -мерным пространством называется  $n$ -мерное аффинное пространство, в котором задана билинейная скалярная функция  $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$  двух векторных аргументов  $\bar{x}, \bar{y}$ , удовлетворяющая условиям симметричности и невырожденности [5].

Функцию  $\varphi(\bar{x}, \bar{y})$  называют скалярным произведением векторов  $\bar{x}, \bar{y}$  и обозначают  $(\bar{x}, \bar{y})$ . Скалярные произведения  $(\bar{e}_i, \bar{e}_j)$  векторов базиса являются компонентами дважды ковариантного тензора  $g_{ij}$ , который называется метрическим. Если  $(\bar{x}, \bar{y}) = 0$ , то векторы называются ортогональными. Скалярный квадрат вектора  $\bar{x}$  определяется формулой  $\bar{x}^2 = (\bar{x}, \bar{x})$ . Евклидовы пространства называются собственно евклидовыми, если в них для любого вектора  $\bar{x} \neq \bar{0}$  имеет место неравенство  $\bar{x}^2 > 0$ , и псевдоевклидовыми, если  $\bar{x}^2$  для  $\bar{x} \neq \bar{0}$  может принимать положительные, отрицательные и нулевые значения. В этом случае векторы называются соответственно евклидовыми, псевдоевклидовыми и изотропными. В псевдоевклидовом пространстве при нормировании векторов необходимо использовать формулу  $\bar{e} = \frac{\bar{x}}{\sqrt{\bar{x}^2}}$  для евклидовых векторов и формулу  $\bar{e} = \frac{\bar{x}}{\sqrt{-\bar{x}^2}}$  - для псевдоевклидовых векторов. После нормировки векторы принято называть единичными и мнимоединичными соответственно.

Ортогональный базис псевдоевклидова пространства, состоящий из единичных и мнимоединичных векторов, по аналогии с евклидовым пространством, называется ортонормированным, а координаты векторов относительно такого базиса - декартовыми.

Пространство с метрическим тензором  $g_{ij} = \varepsilon_i \delta_i^j$ , где  $\delta_i^j$ -символ Кронекера,  $\varepsilon_1 = -1, \varepsilon_i = 1, i \neq 1$  называют псевдоевклидовым пространством индекса 1 и обозначают  ${}^1R_n$ . Скалярное произведение векторов  $\bar{x}, \bar{y}$  в пространстве  ${}^1R_n$  относительно ортонормированного базиса можно записать в виде  $\bar{x}E'\bar{y}$ , где  $E' = \text{diag}(-1, 1, \dots, 1)$ .

Рассмотрим в  ${}^1R_{l+p}$  множество неизотропных (псевдоевклидовых и евклидовых)  $l$ -плоскостей, проходящих через начало координат. Будем, по аналогии с евклидовым пространством, называть это множество грасмановым многообразием и обозначать  $G(l, l+p)$ . В пространстве  ${}^1R_{l+p}$  в грасмановом многообразии естественно рассматривать два подмногообразия: псевдоевклидовых  $l$ -плоскостей и евклидовых  $l$ -плоскостей. Для каждого подмногообразия относительно любого фиксированного базиса получаем  $p \times l$ -матрицу локальных координат. Специализируем базис  $\{\bar{e}_i, \bar{e}_\alpha\} (i = 1, \dots, l, \alpha = l+1, \dots, l+p)$  как и в работе [2] и обозначим через  $Z = \{\xi_i^\mu\} (i = 1, \dots, l, \mu = 1, \dots, p)$  матрицу локальных координат  $l$ -плоскости относительно этого базиса. Перейдем к базису  $\{\bar{f}_i, \bar{f}_\alpha\}$ , связанному с базисом  $\{\bar{e}_i, \bar{e}_\alpha\}$  соотношениями  $\bar{e}_i E' \bar{f}_j = \bar{e}_j E' \bar{f}_i$

и  $\bar{e}_\alpha E' \bar{f}_\beta = \bar{e}_\beta E' \bar{f}_\alpha (j = 1, \dots, l, \beta = l + 1, \dots, l + p)$ . Для подмногообразия псевдоевклидовых плоскостей нами получено условие

$$QE'_l Q^t = (E'_l + Z^t Z)^{-1}, \quad (1)$$

которому удовлетворяет матрица  $Q$  перехода от первого базиса ко второму.

Матрицу локальных координат  $l$ -плоскости относительно второго базиса будем обозначать  $N = \{\eta_j^\nu\}$  ( $j = 1, \dots, l, \nu = 1, \dots, p$ ). Связь между двумя наборами локальных координат задается формулой  $N = ZQ$ .

Для  $l$ -плоскостей подмногообразия евклидовых плоскостей получим также два набора локальных координат, связь между которыми устанавливается с помощью матрицы  $Q$ , для которой

$$QQ^t = (E_l + Z^t E'_l Z)^{-1}. \quad (2)$$

Формулы (1) и (2) являются аналогами соответствующей формулы из работы [2].

Метрику в грассмановом многообразии псевдоевклидова пространства  ${}^1R_{l+p}$  определим формулой

$$ds^2 = Tr[(E + ZE'Z^t)^{-1}dZ(E' + Z^t Z)^{-1}dZ^t] \quad (3)$$

для псевдоевклидовых плоскостей и формулой

$$ds^2 = Tr[(E' + ZZ^t)^{-1}dZ(E + Z^t E' Z)^{-1}dZ^t] \quad (4)$$

для евклидовых плоскостей.

Покажем, что данное определение является естественным, и в этой метрике квадрат расстояния между достаточно близкими плоскостями равен сумме квадратов углов, которые ниже будут названы стационарными. Для этого построим связность грассманова многообразия, согласованную с метрикой (символы Кристоффеля II рода), выведем уравнения геодезических линий и вычислим расстояние между достаточно близкими  $l$ -плоскостями грассманова многообразия пространства  ${}^1R_{l+p}$ .

2. Символы Кристоффеля I и II рода, геодезические линии

2.1 Случай грассманова многообразия евклидова пространства

Исходя из вида метрики грассманова многообразия евклидова пространства  $R_{l+p}$ , метрический тензор записывается следующим образом [2]

$$g_{(\mu i)(\nu j)} = ((E_p + ZZ^t)^{-1})_\mu^\nu ((E_l + Z^t Z)^{-1})_i^j. \quad (5)$$

Для получения дважды контравариантного метрического тензора  $g^{(\mu i)(\nu j)}$  запишем разложение компонент метрического тензора  $g_{(\mu i)(\nu j)}$  в ряд по переменным  $\xi_i^\mu$  в окрестности нуля. С точностью до бесконечно малых второго порядка он может быть записан в виде

$$g_{(\mu i)(\nu j)} = (E_p - ZZ^t)_\mu^\nu (E_l - Z^t Z)_i^j,$$

или в координатах

$$g^{(\mu i)(\nu j)} = (\delta_\mu^\nu - \xi_s^\mu \xi_s^\nu)(\delta_i^j - \xi_i^\alpha \xi_j^\alpha) = \delta_\mu^\nu \delta_i^j - \delta_\mu^\nu \xi_i^\alpha \xi_j^\alpha - \delta_i^j \xi_s^\mu \xi_s^\nu + O(\xi^4), \quad (6)$$

где  $\alpha, s$  - индексы суммирования.

Обозначим  $\delta_\mu^\nu \xi_i^\alpha \xi_j^\alpha + \delta_i^j \xi_s^\mu \xi_s^\nu = f$ . Компоненты тензора  $g^{(\mu i)(\nu j)}$  будем искать в виде  $g^{(\mu i)(\nu j)} = \delta_\mu^\nu \delta_i^j + F + O(\xi^4)$  требуя, чтобы  $g^{(\mu i)(\alpha k)} g^{(\alpha k)(\nu j)} = \delta_\mu^\nu \delta_i^j$ . Тогда легко получить, что  $F = -f$ . Таким образом, искомое разложение имеет вид

$$g^{(\mu i)(\nu j)} = \delta_\mu^\nu \delta_i^j + \delta_\mu^\nu \xi_i^\alpha \xi_j^\alpha + \delta_i^j \xi_s^\mu \xi_s^\nu + O(\xi^4). \quad (7)$$

В римановом пространстве символы Кристоффеля I и II рода являются инвариантами внутренней геометрии. Для нахождения символов Кристоффеля I рода в локальных координатах воспользуемся формулой

$$\Gamma^{(\mu i)(\nu j),(\beta l)} = \frac{1}{2} \left( -\frac{\partial g^{(\mu i)(\nu j)}}{\partial \xi_l^\beta} + \frac{\partial g^{(\nu j)(\beta l)}}{\partial \xi_i^\mu} + \frac{\partial g^{(\beta l)(\mu i)}}{\partial \xi_j^\nu} \right). \quad (8)$$

После дифференцирования, замены индексов и приведения подобных слагаемых получим

$$\Gamma^{(\mu i)(\nu j),(\beta l)} = -\delta_\nu^\beta \delta_i^l \xi_j^\mu - \delta_\mu^\beta \delta_j^l \xi_i^\nu.$$

Для нахождения символов Кристоффеля II рода будем использовать разложение метрического тензора в ряд по степеням  $\xi_i^\mu$  в окрестности нуля с точностью до бесконечно малых четвертого порядка. Тогда в соответствии с формулой

$$\Gamma_{(\mu i)(\nu j)}^{(\rho k)} = \Gamma_{(\mu i)(\nu j),(\beta l)} g^{(\beta l)(\rho k)}$$

получим

$$\Gamma_{(\mu i)(\nu j)}^{(\rho k)} = -2\delta_\mu^\rho \delta_i^k \xi_j^\gamma (\delta_\gamma^\mu - \xi_s^\mu \xi_s^\gamma) + O(\xi^4).$$

Геодезической линией в римановом пространстве называется кривая этого пространства, касательный вектор которой переносится вдоль нее параллельно. Следовательно, уравнения геодезических линий можно получить из уравнений параллельного переноса в виде

$$\ddot{\xi}_k^\rho + \Gamma_{(\mu i)(\nu j)}^{(\rho k)} \dot{\xi}_i^\mu \dot{\xi}_j^\nu = 0. \quad (9)$$

Подставляя в это уравнение выражение для символов Кристоффеля II рода, запишем уравнения геодезических в локальных координатах  $Z = \{\xi_j^\mu\}$

$$\ddot{Z} - 2\dot{Z}Z^t(E + ZZ^t)^{-1}\dot{Z} = 0.$$

## 2.2 Случай грассманова многообразия псевдоевклидова пространства

Для получения символов Кристоффеля и уравнения геодезических линий для грассманова многообразия псевдоевклидова пространства поступим таким же образом.

Из формулы (3) метрический тензор подмногообразия псевдоевклидовых плоскостей грассманова многообразия пространства  ${}^1R_{l+p}$  можно записать в виде

$$g_{(\mu i)(\nu j)} = ((E + ZE'Z^t)^{-1})_{\mu}^{\nu} ((E' + Z^tZ)^{-1})_i^j.$$

Обращение матрицы  $(E + ZE'Z^t)$  дает  $E - ZE'Z^t + O(Z^4)$ . Для второй матрицы можно записать  $(E' + Z^tZ)^{-1} = (E'(E + E'Z^tZ))^{-1} = E' - E'Z^tZE' + O(Z^4)$ . В локальных координатах, с точностью до бесконечно малых третьего порядка, получим

$$g_{(\mu i)(\nu j)} = \delta_{\mu}^{\nu} \varepsilon_i \delta_i^j - \delta_{\mu}^{\nu} \varepsilon_i \xi_i^{\alpha} \xi_j^{\alpha} \varepsilon_j - \varepsilon_i \delta_i^j \xi_s^{\mu} \varepsilon_s \xi_s^{\nu} + O(\xi^4).$$

Аналогично, для подмногообразия евклидовых плоскостей этого пространства

$$g_{(\mu i)(\nu j)} = ((E' + ZZ^t)^{-1})_{\mu}^{\nu} ((E + Z^tE'Z)^{-1})_i^j,$$

или, в координатном виде

$$g_{(\mu i)(\nu j)} = \delta_{\mu}^{\nu} \varepsilon_{\mu} \delta_i^j - \delta_{\mu}^{\nu} \varepsilon_{\mu} \xi_i^{\alpha} \varepsilon_j \xi_j^{\alpha} - \delta_i^j \varepsilon_{\mu} \xi_s^{\mu} \varepsilon_s \xi_s^{\nu} \varepsilon_{\nu} + O(\xi^4).$$

Для нахождения символов Кристоффеля I рода воспользуемся формулой (8). В результате получим, что для псевдоевклидовых плоскостей

$$\Gamma_{(\mu i)(\nu j),(\beta l)} = -\varepsilon_l \varepsilon_j \delta_i^l \delta_{\nu}^{\beta} \xi_j^{\mu} - \varepsilon_l \varepsilon_i \delta_j^l \delta_{\mu}^{\beta} \xi_i^{\nu} + O(\xi^3),$$

а для евклидовых плоскостей

$$\Gamma_{(\mu i)(\nu j),(\beta l)} = -\varepsilon_{\beta} \varepsilon_{\mu} \delta_i^l \delta_{\nu}^{\beta} \xi_j^{\mu} - \varepsilon_{\beta} \varepsilon_{\nu} \delta_j^l \delta_{\mu}^{\beta} \xi_i^{\nu} + O(\xi^3).$$

Для нахождения символов Кристоффеля II рода будем использовать разложение метрического тензора в ряд по степеням  $\xi_i^{\mu}$  в окрестности нуля с точностью до бесконечно малых четвертого порядка. Символы Кристоффеля II рода для помногообразий псевдоевклидовых и евклидовых плоскостей имеют, соответственно, вид

$$\Gamma_{(\mu i)(\nu j)}^{(\rho k)} = -2\varepsilon_j \delta_{\nu}^{\rho} \delta_i^k \xi_j^{\gamma} (\delta_{\gamma}^{\mu} - \varepsilon_l \xi_s^{\mu} \varepsilon_s \xi_s^{\gamma})$$

и

$$\Gamma_{(\mu i)(\nu j)}^{(\rho k)} = -2\delta_{\nu}^{\rho} \delta_i^k \xi_j^{\gamma} (\varepsilon_{\mu} \delta_{\gamma}^{\mu} - \varepsilon_{\mu} \varepsilon_{\gamma} \xi_s^{\mu} \xi_s^{\gamma}).$$

Уравнения (9) геодезических семейств псевдоевклидовых плоскостей в локальных координатах  $Z = \{\xi_j^{\mu}\}$  будут иметь вид

$$\ddot{Z} - 2\dot{Z}E'Z^t(E + ZE'Z^t)^{-1}\dot{Z} = 0, \quad (10)$$

а для геодезических семейств евклидовых плоскостей эти уравнения запишутся в виде

$$\ddot{Z} - 2\dot{Z}Z^t(E' + ZZ^t)^{-1}\dot{Z} = 0. \quad (11)$$

Для построения примера геодезических семейств в грасмановом многообразии псевдоевклидова пространства введем понятие стационарных углов пары  $l$ -плоскостей.

3. Стационарные углы пары  $l$ -плоскостей и  $l$ -геликоиды псевдоевклидова пространства

В евклидовом пространстве взаимное расположение пары  $l$ -плоскостей  $\pi$  и  $\tau$  однозначно задается набором углов  $\varphi_i, i = 1, \dots, l$  со значениями из  $[0, \pi/2]$ . Эти углы определяются как стационарные значения углов между произвольными векторами  $\bar{a} \in \pi$  и  $\bar{b} \in \tau$  [8].

Мы не можем оставить без изменения это определение в случае пространства  ${}^1R_{l+p}$ , поскольку в этом пространстве векторы неравноправны и значения углов между ними не всегда можно сравнить между собой.

Пусть  $\pi$  и  $\tau$  - две  $l$ -плоскости грасманова многообразия пространства  ${}^1R_{l+p}$ . Рассмотрим двумерную плоскость, проходящую через начало координат и перпендикулярную каждой из плоскостей  $\pi$  и  $\tau$ . Угол между прямыми пересечения этой двумерной плоскости с плоскостями  $\pi$  и  $\tau$  будем называть стационарным углом плоскостей  $\pi$  и  $\tau$ , а саму двумерную плоскость - угловой 2-плоскостью.

Покажем, что всегда существует  $l$  угловых 2-плоскостей, часть из которых могут вырождаться в 1-плоскости, а также, что любые две угловые 2-плоскости вполне ортогональны.

Будем пользоваться понятием матричной координаты  $l$ -плоскости. Так называют  $(l+p) \times l$ -матрицу, столбцами которой являются координаты направляющих векторов этой плоскости [6]. Удобно записывать ее в виде строки направляющих векторов  $l$ -плоскости.

Пусть  $A = (\bar{a}_1 \bar{a}_2 \dots \bar{a}_l)$  и  $B = (\bar{b}_1 \bar{b}_2 \dots \bar{b}_l)$  - матричные координаты плоскостей  $\pi$  и  $\tau$  соответственно. Произвольная двумерная плоскость, пересекающая данные, имеет матричную координату  $C = (\bar{c}_1 \bar{c}_2)$ , где  $\bar{c}_1 = A\Lambda$ ,  $\bar{c}_2 = BM$ ,  $\Lambda^t = (\lambda_1 \dots \lambda_l)$ ,  $M^t = (\mu_1 \dots \mu_l)$ . Будем искать ту двумерную плоскость, которая перпендикулярна каждой из плоскостей  $\pi$  и  $\tau$ . В такой плоскости существуют векторы  $\bar{d}_1 = \alpha_1 \bar{c}_1 + \alpha_2 \bar{c}_2$ ,  $\bar{d}_2 = \beta_1 \bar{c}_1 + \beta_2 \bar{c}_2$  такие, что

$$\begin{aligned} \bar{d}_1 E' \bar{a}_i &= 0, \\ \bar{d}_2 E' \bar{b}_i &= 0, \end{aligned} \quad (12)$$

$i = 1, \dots, l$ .

Систему (12) можно записать в матричном виде

$$\begin{aligned} (\alpha_1 A\Lambda + \alpha_2 BM)^t A &= 0, \\ (\beta_1 A\Lambda + \beta_2 BM)^t B &= 0, \end{aligned}$$

или,

$$\begin{aligned} \alpha_1 (A^t A)\Lambda + \alpha_2 (B^t A)M &= 0, \\ \beta_1 (A^t B)\Lambda + \beta_2 (B^t B)M &= 0 \end{aligned}$$

и рассматривать как систему уравнений относительно  $\Lambda$  и  $M$ . Нас интересуют ненулевые решения этой системы, поэтому

$$\begin{vmatrix} \alpha_1(A^t A) & \alpha_2(B^t A) \\ \beta_1(A^t B) & \beta_2(B^t B) \end{vmatrix} = 0.$$

Мы можем упростить последнее уравнение, если выберем в данных плоскостях  $\pi$  и  $\tau$  ортонормированные базисы. Тогда  $(A^t A) = E'$ ,  $(B^t B) = E'$  в случае подмногообразия псевдоевклидовых плоскостей, и  $(A^t A) = E$ ,  $(B^t B) = E$  в случае подмногообразия евклидовых плоскостей. В первом случае получим

$$\begin{vmatrix} \alpha_1 E' & \alpha_2(B^t A) \\ \beta_1(A^t B) & \beta_2 E' \end{vmatrix} = 0.$$

Используя [3, с.59], можем привести это уравнение к виду

$$\left| E'(A^t B)E'(B^t A) - \frac{\alpha_1 \beta_2}{\alpha_2 \beta_1} E \right| = 0.$$

Величины  $\frac{\alpha_1 \beta_2}{\alpha_2 \beta_1}$  есть собственные значения матрицы  $E'(A^t B)E'(B^t A)$ . Так как эта матрица совпадает с матрицей из работы [6] Б.А. Розенфельда, то последнее уравнение имеет ровно  $l$  действительных корней, по каждому из которых можно определить векторы  $\bar{d}_1$  и  $\bar{d}_2$ , причем разным собственным значениям соответствуют вполне ортогональные угловые 2-плоскости. Угол между векторами  $\bar{d}_1$  и  $\bar{d}_2$  равен стационарному углу данных  $l$ -плоскостей.

Пусть  $l$ -плоскости  $\pi$  и  $\tau$  пространства  ${}^1R_{l+p}$  не имеют общих направлений. Это возможно только если  $l \leq p$ . Так как угловые 2-плоскости вполне ортогональны, то при  $l = p$  одна из угловых 2-плоскостей обязательно будет псевдоевклидовой, остальные  $l - 1$  угловых 2-плоскостей - евклидовы. В ортонормированных базисах  $\{\bar{a}_i\}$  в плоскости  $\pi$  и  $\{\bar{b}_i\}$ ,  $i = 1, \dots, l$  в плоскости  $\tau$  стационарные углы этих  $l$ -плоскостей определяются из равенств

$$\bar{a}_1 E' \bar{b}_1 = ch \varphi_1, \bar{a}_i E' \bar{b}_i = \cos \varphi_i, i = 2, \dots, l. \quad (13)$$

Если же  $l < p$ , то либо имеет место описанный выше случай, либо все угловые 2-плоскости евклидовы и тогда для стационарных углов получим

$$\bar{a}_i E' \bar{b}_i = \cos \varphi_i, i = 1, \dots, l. \quad (14)$$

Пусть теперь направляющие подпространства  $l$ -плоскостей  $\pi$  и  $\tau$  имеют  $k$  общих направлений.

Если эти плоскости псевдоевклидовы и среди их общих векторов нет псевдоевклидова вектора, то  $k$  стационарных углов равны 0, а остальные  $l - k$  находятся из равенств (13), в которых  $i = 2, \dots, l - k$ . Если же псевдоевклидов вектор  $l$ -плоскостей  $\pi$  и  $\tau$  находится среди  $k$  общих векторов их направляющих подпространств, то все  $l - k$  ненулевые стационарные углы реализуются в евклидовых 2-плоскостях и поэтому находятся из равенств (14), в которых  $i = 1, \dots, l - k$ .

Если же плоскости  $\pi$  и  $\tau$  евклидовы и имеют  $k$  общих направлений (они могут быть только евклидовыми), то при  $l \leq p$  среди стационарных углов  $k$  углов равны нулю, а для остальных  $l - k$  углов возможны два случая: либо одна из угловых 2-плоскостей является псевдоевклидовой, а остальные евклидовы, либо все угловые 2-плоскости евклидовы. Если же  $l > p$ , то  $l - k$  ненулевых стационарных углов находятся из формул (13), в которых  $i = 2, \dots, l - k$ .

Рассмотрим однопараметрическое семейство  $l$ -плоскостей грасманова многообразия псевдоевклидова пространства  ${}^1R_{l+p}$ , обладающее таким свойством: стационарные углы между произвольной  $l$ -плоскостью семейства и фиксированной  $l$ -плоскостью пропорциональны. Такие семейства называются  $l$ -геликоидами [6].

Непосредственной проверкой можно убедиться в том, что  $l$ -геликоиды в многообразии  $G(l, l + p)$  являются геодезическими линиями. Для этого выберем ортонормированный базис аналогично описанию в работе [1, с.300]. Пусть  $r$  ( $r \leq l$ ) стационарных углов не равны нулю. В каждой из  $r$  угловых 2-плоскостей выберем вектор, лежащий в фиксированной плоскости семейства, и ортогональный ему вектор. Так как угловые 2-плоскости вполне ортогональны, то получим набор из  $2r$  попарно ортогональных векторов. Дополним, в случае необходимости, этот набор до ортогонального базиса всего пространства и нормируем векторы этого базиса. Тогда направляющие векторы произвольной плоскости семейства псевдоевклидовых плоскостей имеют вид

$$\begin{aligned}\bar{x}_1 &= \operatorname{ch}(\varphi_1 t) \bar{e}_1 + \operatorname{sh}(\varphi_1 t) \bar{e}_{1+l}, \\ \bar{x}_\alpha &= \cos(\varphi_\alpha t) \bar{e}_\alpha + \sin(\varphi_\alpha t) \bar{e}_{\alpha+l}, \alpha = 2, \dots, r, \\ \bar{x}_\mu &= \bar{e}_\mu, \mu = r + 1, \dots, l, t \in [0, 1].\end{aligned}$$

В выбранном базисе матричная координата произвольной плоскости семейства имеет вид

$$A = \begin{pmatrix} \operatorname{ch}(\varphi_1 t) & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \cos(\varphi_2 t) & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \cos(\varphi_r t) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 1 \\ \operatorname{sh}(\varphi_1 t) & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \sin(\varphi_2 t) & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \sin(\varphi_r t) & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}, \quad (15)$$



а матрица локальных координат

$$Z = \begin{pmatrix} th(\varphi_1 t) & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & tg(\varphi_2 t) & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & tg(\varphi_r t) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}. \quad (16)$$

Нетрудно убедиться в том, что  $Z$  удовлетворяет уравнению (10), то есть  $l$ -геликоид является геодезической линией. Для  $l$ -геликоида евклидовых плоскостей базис выберем так, что направляющие векторы произвольной  $l$ -плоскости будут иметь вид

$$\bar{x}_1 = \text{ch}(\varphi_1 t)\bar{e}_{1+l} + \text{sh}(\varphi_1 t)\bar{e}_1,$$

$$\bar{x}_\alpha = \cos(\varphi_\alpha t)\bar{e}_{\alpha+l} + \sin(\varphi_\alpha t)\bar{e}_\alpha, \alpha = 2, \dots, r.$$

$$\bar{x}_\mu = \bar{e}_\mu, \mu = r+1, \dots, l, t \in [0, 1].$$

Матрица локальных координат такой плоскости будет удовлетворять уравнению (11).

4. Расстояние между  $l$ -плоскостями.

Покажем, что при использовании формулы (3) квадрат расстояния между  $l$ -плоскостями равен сумме квадратов стационарных углов данных плоскостей. Рассмотрим две достаточно близкие псевдоевклидовы  $l$ -плоскости. Пусть стационарные углы между ними равны  $\varphi_i$ . Рассмотрим  $l$ -геликоид, содержащий две данные  $l$ -плоскости. Как показано выше, матрица локальных координат произвольной плоскости  $l$ -геликоида может быть приведена к виду (16). Вычисляя расстояние между этими плоскостями по формуле (3), получим

$$ds^2 = (\varphi_1^2 + \varphi_2^2 + \dots + \varphi_l^2)dt^2 \quad (17)$$

или

$$s = \int_0^1 \sqrt{\varphi_1^2 + \varphi_2^2 + \dots + \varphi_l^2} dt = \sqrt{\varphi_1^2 + \varphi_2^2 + \dots + \varphi_l^2}.$$

Таким образом, мы как и в случае грассманова многообразия евклидова пространства имеем метрику, связанную со стационарными углами.

Для вычисления расстояния между достаточно близкими евклидовыми  $l$ -плоскостями воспользуемся формулой (4), которая после интегрирования также приводится к виду (17).

Внешний вид формулы (17) такой же как и в случае евклидова пространства, но их содержания различны. Одна из угловых 2-плоскостей может быть псевдоевклидовой, а значит один из стационарных углов может оказаться мнимым.

Полученные в статье факты внутренней геометрии грасманова многообразия псевдоевклидова пространства можно в дальнейшем использовать для изучения грасманова образа поверхности в этом пространстве.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Аминов Ю.А. Геометрия подмногообразий. – К.: Наукова думка, 2002. – 467с.
2. Борисенко А.А., Николаевский Ю.А. Многообразия Грассмана и грасманов образ подмногообразий // УМН - 1991. - Т.46. Вып.2(278). - С.41-80
3. Гантмахер Ф.Р. Теория матриц - М.: Наука, 1967. - 575с.
4. Маазикас И. К римановой геометрии грасмановых многообразий неизотропных подпространств псевдоевклидова пространства // Уч. записки Тартуск. ун-та - 1974. - 342. - С.76-82
5. Рашевский П.К. Риманова геометрия и тензорный анализ. - М.: Наука, 1967. - 664с.
6. Розенфельд Б.А. Неевклидовы пространства. - М.: Наука, 1969. - 547с.
7. Leichtweiss K. Zur Riemannschen Geometrie in Grassmannschen Mannigfaltigkeiten // Math. Zeit. - 1961. - №4, - S.334-366.
8. Wong Y. C. Differential geometry of Grassman manifolds // Proc. Math.Acad. Sci. USA. - 1967. - P.589-594